

DESCRIPTION

L'encodeur RH-P, également connu sous le nom d'indicateur de position d'impulsion (PPI), est idéalement approprié pour les applications de mesure linéaires avec utilisation de roues de mesure. Il convertit la rotation d'axe en un signal carré pour fournir un moyen précis et fiable de digitaliser la position, le taux, ou la longueur du déplacement. Le nombre d'impulsions par révolution de l'axe et du type de circuit de rendement sont sélectionnable en positionnant des commutateurs de configuration. Pour des applications de convoyeur, des accessoires sont disponibles pour monter au-dessus ou en-dessous du convoyeur.

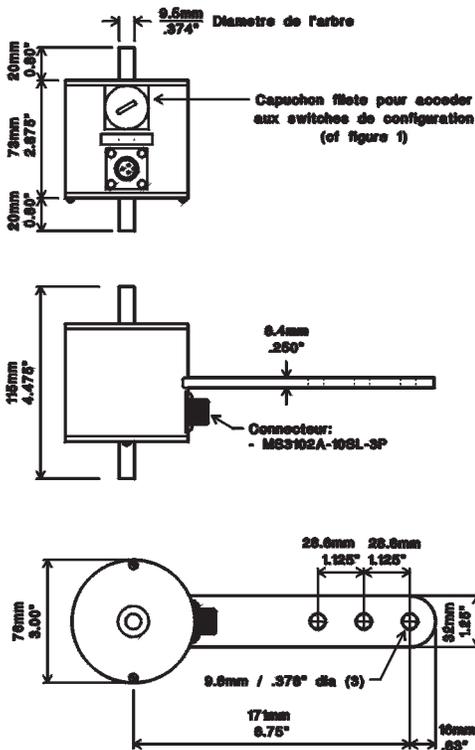
CARACTERISTIQUES

- Nombre d'impulsion par revolution Programmable
- Signal de sortie Programmable
- circuit "Anti-Jitter"



* Exige la protection de surtension si le câble excède 30m ou sort du bâtiment.

DIMENSIONS



Electriques

Tension d'alimentation (V_{IN}): (a specifier lors de la commande)

Modele	tension	R-Value*
RH-P144AJ/5	5 ± 5% vdc	1K
RH-P144AJ/8-30	8-30 vdc	3.3K

* voir circuit de sortie, figure 2 ci-dessous

courant d'alimentation: 50ma maximum (sans charge)

courant de sortie (I_O): 50ma max source/absorption

Circuit de sortie: Selectionable par positionnement des switches 6 a 8 (voir figures 1 et 2)

- transistor a courant d'absorption NPN
- NPN collecteur ouvert (V_{CC} =30 vdc maximum)
- transistor a source de courant PNP
- sortie combinee source/absorption (push/pull output)

Protection ESD

Protégé des Court Circuit / tension inversee

temperature de fonctionnement: -25° to +85°C

Vitesse Maximum de fonctionnement: 3,000 rpm

SORTIES

Impulsion par tour: Selectionable par positionnement des switches 1 a 5 (see figure 1)

forme en sortie: signal carre 50/50

- **Ratio de l'impulsion On-Off:** 50% ± 10%
- **Pulse Interval Jitter:** ±10%
- **Duree de montee:** 2 µsec (max)
- **Duree de descente:** 5 µsec (max)
- **tension (signal haut):** V_{in} -2.5 vdc (min)
- **tension (signal bas):** 1.5 vdc (max)

(600 rpm, V_{IN} =24vdc, 10ma< I_O <50ma, 25°C)

Anti-Jitter: L' anti-jitter augmente l'hysteresis de l'impulsion de sortie d'une 1/2 largeur de l'impulsion, eliminant les effets de vibration mecanique et de transe qui resulte en fausse impulsion en sortie. Par exemple, une sortie de 10 impulsion par tour aurait un hysteresis de 18° (i.e. 360° ÷ 10 × 1/2).

SPECIFICATIONS

Electrical Connections

Pin No.	Fonction	Couleur
A	Tension	rouge
B	sortie	blanc
C	masse	noir
—	Case Ground	Plain

Connecteur: MS3102A-10SL-3P (3-pin)

Mecanique

poids: 1.3 lb (600 gm) sans accessoires

Charge sur l'arbre admissible:

- Radial: 25 lb. (11.3 kg.) max.
- Axial: 10 lb. (6.8 kg.) max.

Duree de vie des roulements (L_{10}): 70 x 10⁶/TPM = heures

Materiaux: — boitier: 1/4 aluminum, anodize
— arbre: acier inoxydable 303

Accessoires

Roue de mesure: Fonte d'aluminium et pneu large (9.6mm) d'urethane avec coefficient eleve de frottement.

Circonferences:

- MW-1-B: 12.00 .01 inch [304.8mm]
- MW-30-B: 30.00 .025 cm [300.0mm]

Yoke Assembly (Y-1): Ajoug en aluminium, épingle de chape en acier et boulon de fixation 1/4-28. Permet à l'encodeur de pivoter librement une fois attaché à un faisceau rigide.

Systeme de montage sous convoyeur (MB-UB1): un contrepoids qui facilite le montage de l'encodeur RH sous la bande du convoyeur (ou rouleau).

Câble équipé (C3-3-10): 3m de cable 3 conducteurs, le câble blinde avec le connecteur joignant est inclus sans frais supplémentaires.

D'autres longueurs sont disponibles

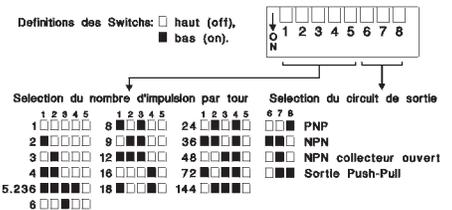


Figure 1 - Configuration des Switches

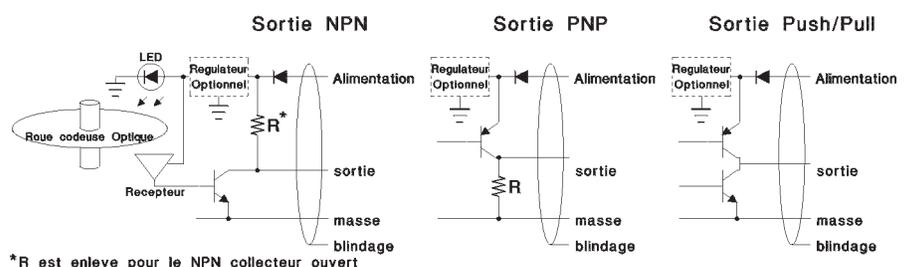


Figure 2 - Circuits de sortie

OVER 30 YEARS OF MATERIAL HANDLING AND INDUSTRIAL EXPERIENCE

602 E. North Street Elburn, IL 60119, USA
630-365-7148 Fax: 630-365-7149
www.photocraftencoders.com